

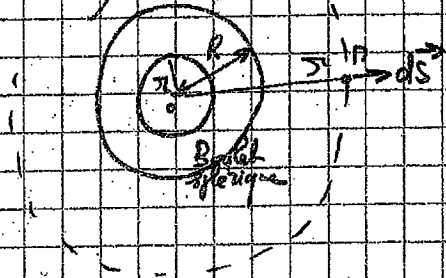
Ex 1) soit $\vec{J}_m + \frac{\partial m_0(\vec{r}, t)}{\partial t} = \vec{\nabla}_m$ si tu veux!

1) Régime stationnaire $\frac{\partial m_0(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0$ soit $\text{div } \vec{J}_m = \vec{\nabla}_m$
 + relation phénoménologique de Fick $\vec{J}_m(\vec{r}, t) = -D \text{grad } m_0(\vec{r}, t)$

$$\text{div}(\vec{J}_m(\vec{r}, t)) = \text{div}(-D \text{grad } m_0(\vec{r}, t)) = -D \text{div grad } m_0(\vec{r}, t) \\ = -D \Delta m_0(\vec{r}, t) \quad \text{Laplace}$$

ou $\Delta m_0(\vec{r}, t) = -\frac{\vec{\nabla}_m}{D}$ (analogie de l'équation de Poisson)
 $\Delta V = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$

2) Recherche en régime stationnaire $\Leftrightarrow \frac{\partial m_0(\vec{r}, t)}{\partial t} = 0$



$\text{div } \vec{J}_m = \vec{\nabla}_m$ forme locale

$$\iiint_V \text{div } \vec{J}_m dV = \iiint_V \vec{\nabla}_m dV$$

$$= \oint_S \vec{J}_m \cdot d\vec{S} \quad \text{théorème de Gauss}$$

Tous les plans contenant l'axe z sont plans de symétrie par la distribution de source

$\Leftrightarrow \vec{J}_m(r)$ radial $\Leftrightarrow \vec{J}_m(r) = J_m(r) \vec{e}_r$

2 cas à distinguer : $r < R$ et $r > R$ à appliquer dans $\oint_S \vec{J}_m \cdot d\vec{S} = \iiint_V \vec{\nabla}_m dV$; $\vec{\nabla}_m$ est

• $r < R$ $J_m(r) \int_{\text{cyl}} \frac{1}{r} r dr = \vec{\nabla}_m \frac{1}{3} \pi r^2 \vec{e}_z \Leftrightarrow J_m(r) = \vec{\nabla}_m r \vec{e}_z$ "théorème de Gauss"
 • $r > R$ $J_m(r) \int_{\text{cyl}} \frac{1}{r} r dr = \vec{\nabla}_m \frac{1}{3} \pi R^3 \vec{e}_z \Leftrightarrow J_m(r) = \frac{\vec{\nabla}_m R^3}{3 r^2} \vec{e}_z$

En supposant valide la loi de Fick $\vec{J}_m(r) = -D \frac{\partial m_0}{\partial r} \vec{e}_z$, on obtient :

• $r < R$ $-D \frac{\partial m_0}{\partial r} = \frac{\vec{\nabla}_m r}{3}$

$\Leftrightarrow \partial m_0 = -\frac{\vec{\nabla}_m r}{3D} dr \Rightarrow m_0(r) = -\frac{\vec{\nabla}_m r^2}{6D} + A$

• $r > R$ $-D \frac{\partial m_0}{\partial r} = \frac{\vec{\nabla}_m R^3}{3 r^2}$

$\Leftrightarrow \partial m_0 = -\frac{\vec{\nabla}_m R^3}{3D} \frac{1}{r^2} dr \Rightarrow m_0(r) = \frac{\vec{\nabla}_m R^3}{3D} \frac{1}{r} + B$

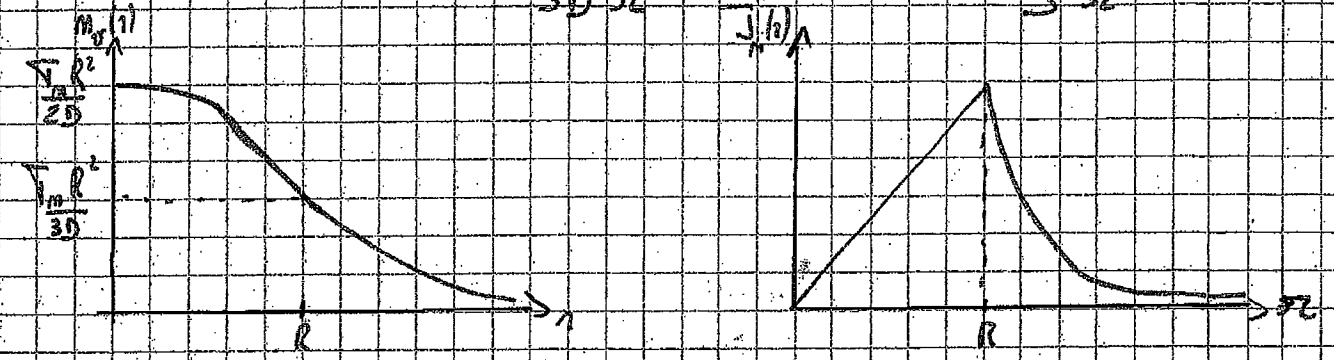
cdl $\Rightarrow r \rightarrow \infty \Rightarrow m_0(r) \rightarrow 0 \Rightarrow B = 0$

$$\frac{\nabla_m R^2 + A}{2D} = \frac{\nabla_m R^3}{3D R} \Leftrightarrow A = \frac{\nabla_m R^2}{2D}$$

En résumé :

• $x < R$ $m_v(x) = \frac{\nabla_m}{3D} \left(R^2 - \frac{x^2}{3} \right)$ et $J_m(x) = \frac{\nabla_m x}{3}$

• $x > R$ $m_v(x) = \frac{\nabla_m R^3}{3D x^2}$ et $J_m(x) = \frac{\nabla_m R^3}{3 x^2}$



Ex2]

1. Utilisons la loi de Fourier : $I_u(W) = -\lambda S \frac{dT}{dx}$ où $\frac{dT}{dx} = \frac{T_2 - T_1}{L}$

$$I_u(W) = \lambda S \frac{T_1 - T_2}{L}$$

2. Calculons la puissance P nécessaire pour faire fondre la masse m de glace :

$$P(W) = \frac{mE}{t_1} = 122,7W$$

On obtient alors avec la relation de la question précédente : $\lambda = 390,5 \text{ W} \cdot \text{m}^{-1} \cdot \text{K}^{-1}$.